

镜像功●人类实现能源自由的新途径

作者：张志强

Completed on May 31, 2026

简介：镜像功是镜像力作用于物体所产生的一种机械能。镜像力是镜像宇宙具有的一种物理特性，且与宇宙其它所有物理特性同源并同源于镜像宇宙。镜像宇宙是宇宙信息体的实体化形式，具有物理实在性，而宇宙信息体则是宇宙本原^[1]。镜像力的今天值（今天镜像力）为 $9.2991 \times 10^{11} N$ ，该力是目前世界上最大火箭（Starship/Super Heavy）推力的一万两千四百倍。在自然状态下，镜像力处于禁闭状态，不对外做功。在特定物理条件下该禁闭状态可解除，进而诱发镜像力对物体做功并产生镜像功。镜像宇宙以其全息性和超空间速度遍历宇宙，并使得今天镜像力全空域和全时有效。因而，镜像功是一种宇宙能源，是一种100%清洁和安全的新型能源，可对其进行技术开发，镜像功开发技术称为镜像功引擎技术（MUW-Drive技术）。该技术一旦实现，即可取代所有普通能源（化石能源、原子能、化学能、太阳能、水能、风能等），人类据此可实现能源自由并进入宇宙动力时代。目前，MUW-Drive技术仍是一份技术蓝图，尚未实施。

关键词：镜像力 镜像功 镜像功引擎（MUW-Drive） 镜像功飞行器（MUW-DV）

镜像宇宙 UPHY第二定律

一，镜像力和今天镜像力

镜像宇宙产生一种力，称之为镜像力。镜像力是镜像宇宙的一种物理特性，具有物理实在性。根据UPHY第二定律可统一求解宇宙具有诸物理特性，即CST模型宇宙演化方程六十六个解^[2]，该统一解包括镜像力一般解和今天解。

镜像力一般解：

$$\left\{ \begin{array}{l} \|F_{UP}(i)\| = STV \left(\sum_{j=0}^{i-1} |M_G| s_{j,j-1}^{-2} \right) N_G = \frac{i \times N_G}{1.0083 \times 10^{93}} \\ \|F_{UP}(i)\| - \text{镜像力}, \sum_{j=0}^{i-1} |M_G| s_{j,j-1}^{-2} - \text{镜像宇宙}, N_G - \text{恒量力}, \\ \text{宇宙量子数 } i = 1, 2, 3, \dots, n, \dots, N = 1.0083 \times 10^{93}; \\ n = 7.7266 \times 10^{60} \text{ 是今天宇宙常数。} \end{array} \right.$$

镜像力今天解：

$$\left\{ \begin{array}{l} ||F_{UP}(n)|| = STV \left(\sum_{j=0}^{n-1} |M_G| s_{j,j-1}^{-2} \right) N_G = \frac{n \times N_G}{1.0083 \times 10^{93}} \\ = \frac{(7.7266 \times 10^{60})(1.21355976 \times 10^{44} N)}{1.0083 \times 10^{93}} = 9.2991 \times 10^{11} N \\ ||F_{UP}(n)|| - \text{今天镜像力}, \sum_{j=0}^{n-1} |M_G| s_{j,j-1}^{-2} - \text{今天镜像宇宙}, N_G - \text{恒量力}。 \end{array} \right\}$$

今天镜像力的基本性质：

- ▲今天镜像力不是物质之间的作用力，而是今天镜像宇宙产生的一种推力。
- ▲在自然状态下，今天镜像力均处于禁闭状态，不对外做功。
- ▲今天镜像力随今天镜像宇宙遍历宇宙，因而全时空域有效。
- ▲今天镜像力 $||F_{UP}(n)|| = 9.2991 \times 10^{11} N$ 在今后4.2万年内保持不变，即今天镜像力与[今天宇宙常数](#) $n = 7.7266 \times 10^{60}$ 的物理学有效期相同。

二，镜像功

在特定物理条件下，今天镜像力可作用于任一物体使其发生相对位移并做功，将这种功称为镜像功，使用符号 W_{MU} 表示，且有

$$\left\{ \begin{array}{l} W_{MU} = ||F_{UP}(n)|| \times L \\ \text{其中, } W_{MU} - \text{镜像功, } ||F_{UP}(n)|| - \text{今天镜像力, } L - \text{物体位移量或转动半径。} \end{array} \right\}$$

在自然状态下，今天镜像力处于禁闭状态，不对外界物体产生力效应。在特定物理条件下（MUW-Drive技术），今天镜像力禁闭状态解除，进而诱发并显现镜像功。该关键技术目前是一份技术蓝图，尚未付诸实施。

镜像功是一种机械能。基于现有技术很容易将其转化为电能，热能等其它形式能源。镜像功源自镜像力对物体做功，因而镜像功是一种宇宙能源。

三，镜像功简要力学分析

今天镜像力 $||F_{UP}(n)||$ 可抵消质量为 $9.2991 \times 10^{10} kg$ 物体所受地球引力，使该物体处于悬浮状态。对于质量小于或等于 $10^{10} kg$ （一千万吨）物体，因 $||F_{UP}(n)||$ 远大于或大于该物体所受重力 F_g ，故在 $||F_{UP}(n)||$ 作用下物体可做高速运动。在不考虑空阻、重力变化和相对论效应的情况下，根据牛顿力学可粗略估算初速度为零的下述质量物体在 $||F_{UP}(n)||$ 作用下，在近地空间运动两万公里（ $L = 2 \times 10^7 m$ ）

时的力学参数如表一所示。

表一 镜像功力学参数

初速度为零、飞行距离 2 万公里 ($L = 2 \times 10^7 m$)

载荷 M	加速度 a	所需时间 t	末速度 v	末端动能 MUW
$10^{10}kg$ (一千万吨)	$8.299 \times 10^1 ms^{-2}$	694s	$5.7595 \times 10^4 ms^{-1}$	$1.6585 \times 10^{19}J$
10^9kg (一百万吨)	$9.199 \times 10^2 ms^{-2}$	208s	$1.9133 \times 10^5 ms^{-1}$	$1.8303 \times 10^{19}J$
10^8kg (十万吨)	$9.289 \times 10^3 ms^{-2}$	65s	$6.0378 \times 10^5 ms^{-1}$	$1.8227 \times 10^{19}J$
10^7kg (一万吨)	$9.298 \times 10^4 ms^{-2}$	21s	$1.9525 \times 10^6 ms^{-1}$	$1.9061 \times 10^{19}J$
10^6kg (一万吨)	$9.299 \times 10^5 ms^{-2}$	6.5s	$6.0443 \times 10^6 ms^{-1}$	$1.8266 \times 10^{19}J$
10^5kg (一百吨)	$9.299 \times 10^6 ms^{-2}$	2.0s	$1.8598 \times 10^7 ms^{-1}$	$1.7294 \times 10^{19}J$
10^4kg (十吨)	$9.299 \times 10^7 ms^{-2}$	0.65s	$6.0443 \times 10^7 ms^{-1}$	$1.8266 \times 10^{19}J$
10^3kg (一吨)	$9.299 \times 10^8 ms^{-2}$	0.20s	$1.8598 \times 10^8 ms^{-1}$	$1.7294 \times 10^{19}J$

注1: $t = \sqrt{\frac{2L}{a}}$, $a = \frac{||F_{UP}(n)|| - F_g}{M}$, $v = at$, $W_{MU} = \frac{1}{2} Mv^2$, 取 $g = 10ms^{-2}$ 。

注2: 一吨TNT爆炸当量约为 4.184×10^9 焦耳, $1.9 \times 10^{19}J$ 相当于 4.5411×10^9 吨 TNT 爆炸当量 (约 45 亿吨 TNT 爆炸当量)。

四, 镜像功应用前景展望

今天镜像力一经物理实验验证, 即可实现今天镜像力可控, 并且通过技术装置获得一种驱动力 F_{MUW} , 其方向可控并可作用于任何选定物体, 其大小可控并介于 $0N \sim ||F_{UP}(n)||$ 之间。将这种技术装置称为 [镜像功引擎](#), 简称 [MUW-Drive](#)。镜像功

引擎是一种零普通能源消耗、100%清洁和安全、全时空域有效、动力强大且持续不竭的动力装置。配置MUW- Drive的[镜像功飞行器](#) (MUW-DV) 也将应运而生。鉴于MUW-Drive具有普通能源不可比拟的优质特性，MUW-DV将势必取代目前的飞机、船舶、轨道动车、汽车、运载火箭等传统运输工具，并将使人类社会进入宇宙动力时代。

五，MUW-Drive实验室产品研制

基于[MUW- Drive](#)赖以的基础物理理论 ([UPHY](#)) 可靠性和MUW- Drive实验室产品研制所需技术配置的现实性，完备时空理论著作权人（张志强）拟组建研发团队，建立实验室，对[镜像力](#)和[镜像功](#)效应进行物理实验验证，并研制MUW-Drive实验室产品和[MUW-DV](#)样机。

团队工作计划：

- T1 建立实验室，对镜像力和镜像功效应进行物理实验验证。
- T2 研制MUW-Drive实验室产品，完成后进行MUW- Drive秘密技术转让。
- T3 研制MUW-DV样机。完成后提交MUW-DV发明专利申请。
- T4 进行UPHY学术交流、对现行高中物理课程和大学物理教材进行改编（增设UPHY相关内容），为人类科学知识体系扩展搭建中国架构。
- T5 MUW- Drive技术转让完成后，实施MUW-Drive和MUW-DV产业化。

鉴于此科研项目具有的潜在及重大社会和科学进步意义和现实可操作性，望得到有关方面的重视和支持。为此，提出MUW- Drive项目合作开发意向：

- 1，项目执行人（张志强）与投资人（法人或自然人）共同组建股份公司（以下简称 MUW 公司）。
- 2，项目执行人以 MUW-Drive 技术方案入股，投资人以资金入股。
- 3，项目执行人负责组建研发团队并负责实验室工作。
- 4，双方共同负责 MUW 公司运营和管理，落实和实施上述各项工作计划。

让我们携手成为新一轮工业革命的开创者。

附录 UPHY第二定律

UPHY第二定律是UPHY描述宇宙诸物理量的基本方程，用于统一计算宇宙诸物理量量值。该方程由宇宙总体方程、镜像宇宙方程、虚无作用方程组成。

$$\left. \begin{aligned}
 & \text{宇宙总体方程: } A_U(i) = \beta_A i^d A_G \\
 & \text{镜像宇宙方程: } A_{UP}(i) = \beta_A i^{d-1} STV \left(\sum_{j=0}^{i-1} |M_G| s_{j,j-1}^{-2} \right) A_G \\
 & \text{虚无作用方程: } A_U(i) = (1.008\dot{3} \times 10^{93}) A_{UP}(i) \\
 & \text{其中, } A_U(i) - \text{总体物理量; } A_{UP}(i) - \text{镜像物理量, } A_G - \text{恒量物理量。} \\
 & d \text{ 为整数且取值规则为: 在物理单位时空组态 } STC(DimA) = Bm^a s^{-b} \text{ 下,} \\
 & d \text{ 按照待求物理量的 } \text{维空间维数与维时间维数之差值取值 } d = a - b \text{。} \\
 & \text{当 } a - b = 0, \pm 1 \text{ 时, 均可分别取值 } 0, 1, -1 \text{。} \\
 & \beta_A - \text{数值系数, 取值1或特定数值。 } \sum_{j=0}^{i-1} |M_G| s_{j,j-1}^{-2} - \text{镜像宇宙。} \\
 & \text{宇宙量子数 } i = 1, 2, 3, \dots, n, \dots, 1.008\dot{3} \times 10^{93}; n = 7.7266 \times 10^{60} \text{ 是今天宇宙常数。}
 \end{aligned} \right\}$$

定律的基本含义:

▲宇宙具有的诸总体物理量 $A_U(i)$ 、镜像物理量 $A_{UP}(i)$ 均为变量，可获取它们的统一解。该统一解与观察者在宇宙中位置无关，与观察者所处物理参照系及其运动状态无关，不依赖于任何数学坐标系。

▲对于给定的宇宙量子数，宇宙具有唯一一组确定的总体物理量和镜像物理量。

▲宇宙诸物理量量值均是以宇宙量子数为单一自变量的函数；

▲镜像物理量放大 $1.008\dot{3} \times 10^{93}$ 倍等于相应的总体物理量。

参考文献

[1] 宇宙本原是宇宙信息体，张志强 编著，2026年

<https://www.ultra-physics.com/uphyshow/98.html>

[2] CST 模型宇宙演化方程的六十六个解，张志强 著，2025年

<https://www.ultra-physics.com/uphyshow/89.html>

[3] 米秒单位制（MS 制）---物理学逻辑基础之完备化（修改版），张志强 著，2025年

<https://www.ultra-physics.com/uphyshow/75.html>

[4] 完备时空理论（UPHY）网站

<https://www.ultra-physics.com/>